

Themen für Projekt- und Abschlussarbeiten

Im Labor für Montageautomatisierung und Robotik stehen verschiedene Themen für studentische Projektarbeiten und/oder Abschlussarbeiten zur Verfügung. Themenfelder sind:

- Wieder-Inbetriebnahme Werker-Assistenz-System (pick-by-light, put-to-light): vorhandene Hard- und Software wird aktualisiert, Erstellung einer Demonstrationsanwendung für die Lehre
- Digitale 3D-Modelle der Laboreinrichtung inkl. Bewegungssimulation der Roboter und Montagekomponenten mit der Software KUKA.Sim Pro
- Aufbereitung von Fallstudien für Master-Vorlesungen zum Thema Dynamische Ablaufsimulation: Überarbeitung bestehender Fallstudien, Anpassung der Simulationsmodelle (WITNESS)
- Wieder-Inbetriebnahme Industrieroboter ABB YuMi: vorhandene Hardware wird überprüft und in Betrieb genommen, Aktivierung und Überarbeitung von Demonstrationsanwendungen und Übungsaufgaben für die Lehre
- Planung und Umsetzung hybride Taktmontage für THRO-Radio: Entwicklung und Umsetzung Greiferkonzept, Aufteilung Arbeitsinhalte an Einzelstationen, Programmierung Industrieroboter

Bitte melden Sie sich bei Interesse direkt bei mir: christian.meierlohr@th-rosenheim.de

Rosenheim, 02.01.2024
Prof. Dr.-Ing. Christian
Meierlohr



Homepage Labor